

Programování s omezujícími podmínkami

Roman Barták

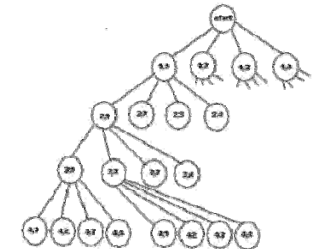
Katedra teoretické informatiky a matematické logiky

roman.bartak@mff.cuni.cz
http://ktiml.mff.cuni.cz/~bartak



Backtracking

- **prochází částečná konzistentní ohodnocení dokud nenajde úplně (konzistentní) ohodnocení**
 - oproti metodě „generuj a testuj“ je fáze testování splnění podmínek realizována v průběhu generování
 - pokud můžeme test provést nad částečně vygenerovaným kandidátem řešením, je BT vždy lepší než GT, protože nemusí procházet všechny kandidáty
- Základní princip prohledávání s navracení při řešení CSP:
 1. postupně ohodnocuj proměnné
 2. po každém ohodnocení otestuj podmínky, jejichž všechny proměnné již mají hodnotu



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Problémy backtrackingu

thrashing

- neumí využít informace o důvodu (zdroji) konfliktu

Příklad: $A, B, C, D, E :: 1..10, A > E$

- vyzkouší všechny možnosti pro B, C, D , než odhalí, že $A \neq 1$

Řešení: **backjumping** (skok na původce chyby)



redundantní práce

- nepamatuje si již odhalené konflikty mezi přiřazením proměnných

Příklad: $A, B, C, D, E :: 1..10, B + 8 < D, C = 5 * E$

- při hledání hodnot pro C a E , stále zkouší přiřadit do D hodnoty $1, \dots, 9$

Řešení: **backmarking** (pamatuje si dobrá/chybná přiřazení)

pozdní odhalení chyby

- nesplnění podmínky odhalí teprve, když ohodnotí její proměnné

Příklad: $A, B, C, D, E :: 1..10, A = 3 * E$

- odhalí že $A > 2$, až při ohodnocování proměnné E

Řešení: **forward checking** (kontrola podmínek dopředu)

Look Ahead



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backjumping

Backjumping je metoda pro odstranění thrashingu

Jak?

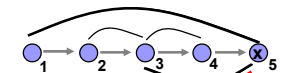
- 1) identifikuj důvod neúspěchu (nelze přiřadit hodnotu proměnné)
- 2) skoč až na konfliktní proměnnou

- Stejný dopředný běh jako u backtrackingu, pouze zpět skáče dále, tj. odstraníme prohledávání nerelevantních kombinací hodnot!

Jak zjistíme kam až skočit? Co je důvodem neúspěchu?

- vyber podmínky, které obsahují ohodnocovanou proměnnou a jsou testovány na splnění
- z těchto podmínek zjisti nejbližší (v pořadí prohledávání) proměnnou, kterou obsahují

Grafem řízený backjumping (graph-directed backjumping)

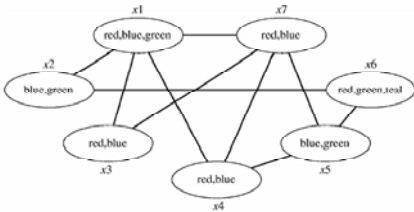


Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backjumping

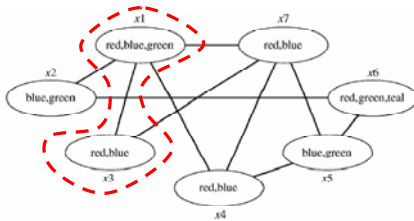
řízený grafem

- Uvažujme problém **barvení grafu**, kde barvy přiřazujeme v pořadí x_1, x_2, \dots, x_7 .



- Kam skočíme, pokud neobarvíme x_4 ?
 - > **x1**
- Kam skočíme, pokud neobarvíme x_5 ?
 - > **x4**
 - A co když už nelze obarvit ani x_4 ?
 - > **x1**

- Vypadá to, že když nelze obarvit vrchol, **můžeme skočit na jeho nejbližšího předka**, ale ...



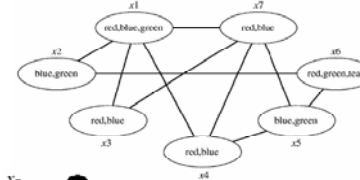
- Kam skočíme, pokud neobarvíme x_7 ?
 - > **x5**
 - A co když už nelze obarvit ani x_5 ?
 - > **x4**
 - A co když už nelze obarvit ani x_4 ?
 - > **x3**

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

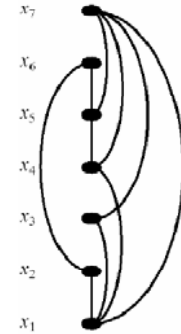
Backjumping

řízený grafem

- Při skoku zpět stačí **uvolnit některý slepý uzel** (slepý uzel = uzel, kde nelze vybrat hodnotu proměnné).



- z listu x skočíme na nejbližšího předchůdce x v grafu podmínek ($x_7 \rightarrow x_5, x_4, x_3, x_1$)
- z vnitřního vrcholu x skočíme na nejbližšího předchůdce ale všech slepých uzlů, přes které jsme do x „doskákali“ ($x_7 \rightarrow x_5, x_4, x_3, x_1 \rightarrow x_4, x_3, x_1 \rightarrow x_3, x_1$)



- označme **anc(x) předchůdce proměnné x** v grafu podmínek uspořádaném dle pořadí při rozhodování (lze nastavit před prohledáváním dle struktury grafu)
 - anc(x_7) = { x_5, x_4, x_3, x_1 }
- necht' jsme se do uzlu x vrátili z uzlů y_1, \dots, y_k a necht' pro proměnnou x nemáme další hodnotu kompatibilní s předchůdci
- potom **skočíme na nejbližší proměnnou z $\text{anc}(x) \cup \text{anc}(y_1) \cup \dots \cup \text{anc}(y_k) - \{x, y_1, \dots, y_k\}$**

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

BJ řízený grafem

rekurzivně

```

procedure GraphBJ(X:variables, V:assignment, C:constraints)
  if X = {} then return V
  x ← select a not-yet assigned variable from X
  conflict ← anc(x)
  for each value h from the domain of x do
    if constraints C are consistent with V ∪ {x/h} then
      R ← GraphBJ(X - {x}, V ∪ {x/h}, C)
      if R = fail(JumpSet) then % skok zpět (backjump)
        if x ∉ JumpSet then return R % na proměnnou před x
        conflict ← conflict ∪ JumpSet - {x} % na x
      else return R % řešení nalezeno
  end for
  return fail(conflict)
end GraphBJ
  volá se GraphBJ(X, {}, C)
    
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

BJ řízený grafem

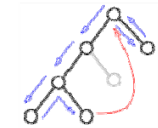
iterativně

```

procedure GraphBJ(X:variables, C:constraints)
  i ← 1, Di ← Di, li ← anc(xi)
  while 1 ≤ i ≤ n do
    instantiate_and_check(i, C)
    if xi = null then
      iprev ← i, i ← latest index in li, li ← li ∪ liprev - {xi}
    else
      i ← i + 1, Di ← Di, li ← anc(xi)
    end if
  end while
  if i = 0 then return fail
  return {x1, ..., xn}
end GraphBJ
    
```

```

procedure instantiate_and_check(i, C:constraints)
  while Di is not empty do
    select and delete some element b from Di
    xi ← b
    if constraints C consistent with {x1, ..., xi} then return
  end while
  xi ← null
end instantiate_and_check
    
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backjumping

zjemnění skoků

Problém N-dam

	A	B	C	D	E	F	G	H
1	♠							
2			♠					
3					♠			
4		♠						
5				♠				
6	1	3,4	2,5	4	3,5	1	2	3
7								
8								

Dámy přiřazujeme po řádcích, tj. pro každou dámu hledáme sloupec.

Dámu v řádku 6 nelze přiřadit!

- Do políčka zapisujeme čísla konfliktních dam.
- V každém políčku vybereme nejbližší dámu.
- Mezi políčky vybereme nejbližší dámu a tam skočíme.

Poznámka:

grafem řízený backjumping se zde chová stejně jako chronologický backtracking (graf podmínek je úplný)!

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Konfliktní proměnné

Jak obecně najdeme konfliktní proměnnou?

Situace:

- ohodnocujeme proměnnou č. 7 (možné hodnoty 0 a 1)
- symbol • vyznačuje jaké proměnné jsou zahrnuty v konfliktní (nesplněné) podmínce

Pořadí ohodnocení	konflikt s hodnotou 0	konflikt s hodnotou 1
1		•
2	•	
3	•	
4		•
5	•	
6		•
7	•	•

Sedmé proměnné nelze přiřadit žádnou z hodnot 0,1!

- U každé nesplněné podmínky najdeme nejbližší proměnnou (o).
- Z nesplněných podmínek pro hodnotu vybereme vzdálenější z těchto proměnných (X).
- Z proměnných získaných pro jednotlivé hodnoty zvolíme tu nejbližší a na ní skočíme.

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Test konzistence

Gaschnigův backjumping

kromě testování konzistence podmínek také počítáme konfliktní úroveň

```

procedure consistent(Labelled, Constraints, Level)
  J ← Level           % úroveň, kam skákat
  NoConflict ← true   % identifikace konfliktu
  for each C in Constraints do
    if all variables from C are Labelled then
      if C is not satisfied by Labelled then
        NoConflict ← false
        J ← min {J, max{L | X ∈ vars(C) & X/V/L in Labelled & L < Level}}
      end if
    end if
  end for
  if NoConflict then return true
  else return fail(J)
end consistent
    
```

- V je hodnota proměnné X
- L je pořadové číslo (úroveň) proměnné X při ohodnocování

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Gaschnigův backjumping

```

procedure GBJ(Unlabelled, Labelled, Constraints, PreviousLevel)
  if Unlabelled = {} then return Labelled
  pick first X from Unlabelled
  Level ← PreviousLevel+1
  Jump ← 0
  for each value V from DX do
    C ← consistent({X/V/Level} ∪ Labelled, Constraints, Level)
    if C = fail(J) then
      Jump ← max {Jump, J}
    else
      Jump ← PreviousLevel
      R ← GBJ(Unlabelled-{X}, {X/V/Level} ∪ Labelled, Constraints, Level)
      if R ≠ fail(Level) then return R           % úspěch nebo skok dál
    end if
  end for
  return fail(Jump)           % skok ke konfliktní proměnné
end GBJ

volá se GBJ(Variables, {}, Constraints, 0)
    
```

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Gaschnigův backjumping

iterativně

```
procedure GBJ(X:variables, C:constraints)
```

```
  i ← 1, Di ← Di, jumpi ← 0
```

```
  while 1 ≤ i ≤ n do
```

```
    xi ← select_value(i, C)
```

```
    if xi = null then
```

```
      i ← jumpi
```

```
    else
```

```
      i ← i + 1
```

```
      Di ← Di
```

```
      jumpi ← 0
```

```
    end if
```

```
  end while
```

```
  if i = 0 then return fail
```

```
  return {x1, ..., xn}
```

```
end GBJ
```

```
procedure select_value(i, C:constraints)
```

```
  while Di is not empty do
```

```
    select and delete some element b from Di
```

```
    consistent ← true
```

```
    k ← 1
```

```
    while k < i and consistent do
```

```
      if k > jumpi then jumpi ← k
```

```
      if xi = b consistent with {x1, ..., xk} in C then
```

```
        k ← k + 1
```

```
      else consistent ← false
```

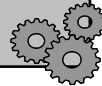
```
    end while
```

```
    if consistent then return b
```

```
  end while
```

```
  return null
```

```
end instantiate_and_check
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backjumping

krátké shrnutí

■ Grafem řízený backjumping

- řídí se pouze strukturou sítě podmínek (nebere v úvahu splnění/nesplnění konkrétní podmínky)
- umí realizovat několik zpětných skoků

■ Gaschnigův backjumping

- bere v úvahu, které podmínky skutečně způsobily konflikt
- skočí pouze jeden skok (pokud se do proměnné podaří přiřadit hodnotu, jde se zpět pouze o jednu úroveň jako v chronologickém backtrackingu)

■ Konfliktem řízený backjumping (CBJ)

- můžeme spojit výhody obou metod (upřesnění kam skočit přes nesplněné podmínky a několik skoků)
- při návratu budeme vrátet nalezenou konfliktní množinu, která si využije při dalším skoku (pokud nenajdeme novou hodnotu proměnné, na kterou jsme skočili)
 - přenášíme důvod konfliktu k již ohodnoceným proměnným

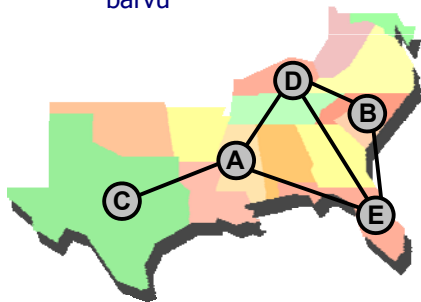
Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Problémy backjumpingu

Při skoku zpět zapomíná (zahazuje) již udělanou práci!

Příklad:

- obarvíte graf třemi barvami tak, že sousední vrcholy mají různou barvu



uzel	barva	
A	1	1
B	2	1
C	1 2	1 2
D	1 2 3	1 2
E	1 2 3	1 2 3

skok zpět

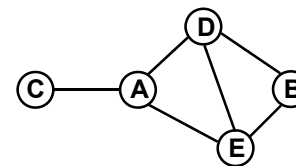
Při druhém průchodu (ohodnocení) C děláme zbytečnou práci, stačilo nechat původní hodnotu 2, změnou B se nic neporušilo.

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Dynamický backtracking

příklad

Stejný graf (A,B,C,D,E), stejné barvy (1,2,3) ale jiný postup.



Backjumping

- + pamatování si důvodu konfliktu
- + přenos důvodu konfliktu
- + změna pořadí proměnných

= **DYNAMICKÝ BACKTRACKING**

uzel	1	2	3	uzel	1	2	3	uzel	1	2	3
A	•			A	•			A	•		
B		•		B		•		B		•	
C	A	•		C	A	•		C	A	•	
D	A	B	•	D	A	B	AB	D	A	B	
E	A	B	D	E	A	B		E	A	B	•

skok zpět
+ přenos důvodu chyby

skok zpět
+ přenos důvodu chyby
+ změna pořadí B, C

• vybraná barva
AB důvod konfliktu

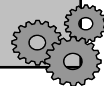
Vrchol C (respektive celý graf, který na něm případně „visel“) není potřeba přebarovat.

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Dynamický backtracking

```

procedure DB(Variables, Constraints)
  Labelled ← {}; Unlabelled ← Variables
  while Unlabelled ≠ {} do
    select X in Unlabelled
    ValuesX ← DX - {values inconsistent with Labelled using Constraints}
    if ValuesX = {} then
      let E be an explanation of the conflict (set of conflicting variables)
      if E = {} then failure
      else
        let Y be the most recent variable in E
        unassign Y (from Labelled) with eliminating explanation E-{}
        remove all the explanations involving Y
      end if
    else
      select V in ValuesX
      Unlabelled ← Unlabelled - {X}
      Labelled ← Labelled ∪ {X/V}
    end if
  end while
  return Labelled
end DB
    
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

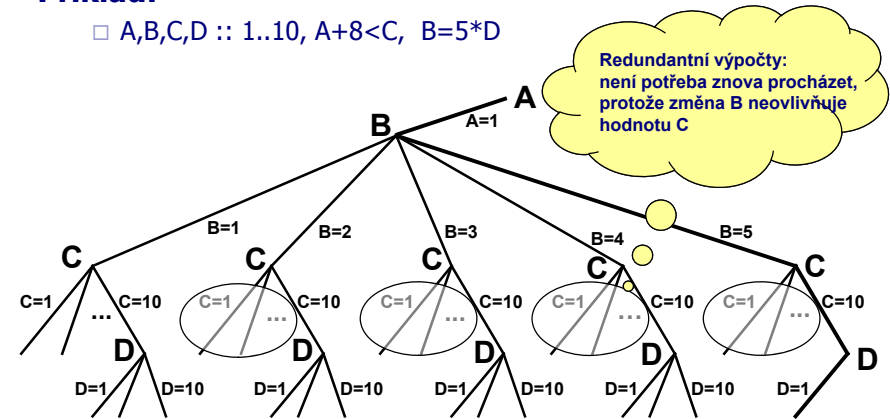
Redundance backtrackingu

Co je to redundantní práce?

- opakování výpočtu, jehož výsledek už máme k dispozici

Příklad:

- $A, B, C, D :: 1..10, A+8 < C, B=5*D$



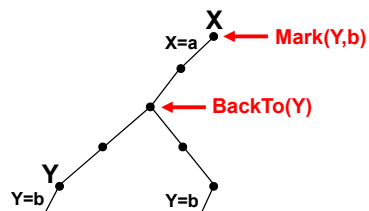
Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Základy backmarkingu

Základní princip (pracujeme s binárním CSP):

- Mark(X,V)** u každé hodnoty V z domény proměnné X si pamatujeme nejvzdálenější konflikt (nejvzdálenější proměnnou)
- BackTo(X)** u každé proměnné X si pamatujeme místo nejvzdálenějšího návratu (od chvíle posledního ohodnocení X)

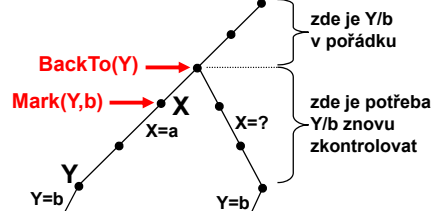
Situace 1 (Mark < BackTo)



Y/b je nekonzistentní s X/a (konzistentní se vším nad X)

Y/b je s X/a stále nekonzistentní, nemusíme kontrolovat

Situace 2 (Mark ≥ BackTo)



Y/b je nekonzistentní s X/a (ale je konzistentní se vším předtím)

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backmarking - příklad

Problém N-dam

	A	B	C	D	E	F	G	H	
1	♣								1
2	1	1	♣						1
3	1	2	1	2	♣				1
4	1	♣							1
5	1	4	2	♣	1	2	3	♣	1
6	1	3	2	4	3	1	2	3	5
7									1
8									1

- Dámy přiřazujeme po řádcích, tj. pro každou dámu hledáme sloupec.
- Vedle šachovnice píšeme úrovně návratu (BackTo). Na začátku všude 1.
- Do políčka zapisujeme čísla nejvzdálenějších konfliktních dam (Mark). Na začátku všude 1.
- Dámu v řádku 6 nelze přiřadit
- Vracíme se na 5, opravíme BackTo.
- Když znova přijdeme na 6, všechny pozice jsou stále špatné (Mark < BackTo).

Poznámka:

backmarking lze kombinovat s backjumpingem (a máme to zadarmo)

Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Test konzistence

backmarking

- testování konzistence jen u podmínek, kde došlo ke změně, plus počítání nejvzdálenější konfliktní úrovně

```
procedure consistent(X/V, Labelled, Constraints, Level)
```

```
  for each Y/VY/LY in Labelled such that  $LY \geq \text{BackTo}(X)$  do
```

```
    % bereme pouze proměnné Y, které se mohly změnit
```

```
    % jdeme v rostoucím pořadí podle LY (od nejstarší)
```

```
    if X/V is not compatible with Y/VY using Constraints then
```

```
      Mark(X,V)  $\leftarrow$  LY
```

```
      return fail
```

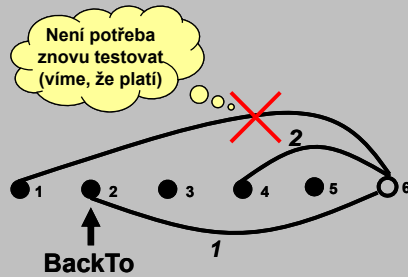
```
    end if
```

```
  end for
```

```
  Mark(X,V)  $\leftarrow$  Level-1
```

```
  return true
```

```
end consistent
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták

Backmarking

algoritmus

```
procedure BM(Unlabelled, Labelled, Constraints, Level)
```

```
  if Unlabelled = {} then return Labelled
```

```
  pick first X from Unlabelled % pořadí proměnných je pevné
```

```
  for each value V from  $D_x$  do
```

```
    if  $\text{Mark}(X,V) \geq \text{BackTo}(X)$  then % hodnota se musí znova kontrolovat
```

```
      if consistent(X/V, Labelled, Constraints, Level) then
```

```
        R  $\leftarrow$  BM(Unlabelled - {X}, Labelled  $\cup$  {X/V/Level}, Constraints, Level+1)
```

```
        if R  $\neq$  fail then return R % řešení nalezeno
```

```
      end if
```

```
    end if
```

```
  end for
```

```
  BackTo(X)  $\leftarrow$  Level-1 % budeme se vracet k předch. proměnné
```

```
  for each Y in Unlabelled do % řekni všem o návratu
```

```
    BackTo(Y)  $\leftarrow$  min {Level-1, BackTo(Y)}
```

```
  end for
```

```
  return fail % návrat k předchozí proměnné
```

```
end BM
```



Programování s omezujícími podmínkami, Roman Barták